

Na aula passada iniciamos o estudo de autovalores e autovetores.

Dada uma transformação linear  $T: V \rightarrow V$  (ou seja, um operador linear), dizemos que  $\lambda \in \mathbb{R}$  é um autovalor se existir um vetor  $\vec{v} \neq \vec{0}$  tal que  $T(\vec{v}) = \lambda \cdot \vec{v}$ .

Neste caso,  $\vec{v} \in V$  chama-se um autovetor associado ao autovalor  $\lambda$ .

### PROCEDIMENTO GERAL PARA OBTENÇÃO DE AUTOVALORES

#### E AUTOVETORES:

Seja  $T: V \rightarrow V$  um operador linear, com  $\lambda \neq 0$  um autovalor associado ao autovetor  $\vec{v} \in V$ .

Assim, tem-se que

$$T(\vec{v}) = \lambda \cdot \vec{v}$$

Então,

$$T(\vec{v}) - \lambda \vec{v} = \vec{0}$$

(\*)

Seja  $[T]$  a representação matricial de  $T$  nas bases canônicas de  $V$ .

$$\text{Então: } T(\vec{r}) = [T] \cdot [\vec{r}]$$

Ou seja,

$$T(\vec{r}) = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mm} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} r_1 \\ r_2 \\ \vdots \\ r_m \end{bmatrix}$$

$m \times m$

Diz-se, representando  $(*)$  na notação matricial, temos:

$$T(\vec{r}) - \lambda \vec{r} = \vec{0} \Leftrightarrow$$

$$[T] \cdot [\vec{r}] - \lambda [\vec{r}] = \vec{0}$$

$$([T] - \lambda \cdot I) [\vec{r}] = \vec{0} \quad (***)$$

$$\left( \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mm} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \lambda \end{bmatrix} \right) \begin{bmatrix} r_1 \\ r_2 \\ \vdots \\ r_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11}-\lambda & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22}-\lambda & \dots & a_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm}-\lambda \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \\ \vdots \\ r_r \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

A igualdade acima produz um sistema linear homogêneo nas variáveis  $r_1, r_2, \dots, r_m$ .  
 E este sistema, conforme a regra de Cramer, possui infinitas soluções se, e somente se, o seu determinante for zero;  
 ou seja, se, e somente se:

$$\det \begin{pmatrix} a_{11}-\lambda & a_{12} & \dots & a_{1m} \\ a_{21} & a_{22}-\lambda & \dots & a_{2m} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nm}-\lambda \end{pmatrix} = 0.$$

substitui  $\lambda$  na diagonal

Ou seja, se, e somente se,

$$\det ([T] - \lambda I) = 0$$

Isso fornece um polinômio no numeral  $\lambda$ ,  
denomado de POLINÔMIO CARACTERÍSTICO:

$$p(\lambda) = \det([T] - \lambda I)$$

As raízes desse polinômio são os autovalores de  $T: V \rightarrow V$ . Os autovetores correspondentes serão dados pela igualdade  $(T - \lambda I)v = 0$ .

Veja um exemplo de aplicação desse procedimento geral:

Ex: Determine os autovalores e autovetores de  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por

$$T(x, y, z) = (4x + z, 2x + 3y + 2z, x + 4z)$$

Soluc: A matriz de  $T$  nos bases canônicas de  $\mathbb{R}^3$  é dada por:

$$[T] = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 1 \\ 2 & 3 & 2 \\ 1 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

Assim:

$$(\underbrace{[T] - \lambda I}_{\text{AUTOVALOR}}) \cdot \underbrace{\vec{r}}_{\text{AUTOVETOR}} = \vec{0} \quad ; \quad \vec{r} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}.$$

① polinômio característica será:

$$p(\lambda) = \det([T] - \lambda I)$$

$$p(\lambda) = \begin{vmatrix} 4-\lambda & 0 & 1 \\ 2 & 3-\lambda & 2 \\ 1 & 0 & 4-\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 4-\lambda & 0 & 1 \\ 2 & 3-\lambda & 2 \\ 1 & 0 & 4-\lambda \end{vmatrix}$$

$$p(\lambda) = (4-\lambda)^2 \cdot (3-\lambda) + 0 + 0 - (3-\lambda) - 0 - 0$$

$$p(\lambda) = (4-\lambda)^2 \cdot (3-\lambda) - (3-\lambda)$$

$$p(\lambda) = (3-\lambda) \cdot [(4-\lambda)^2 - 1]$$

As raízes desse polinômio serão os autovalores, ou seja, precisamos resolver a equação

$$p(\lambda) = 0 \quad [\text{chamada de equação característica}]$$

$$p(\lambda) = 0 \Leftrightarrow (3-\lambda) [(4-\lambda)^2 - 1] = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 3-\lambda = 0 \\ (4-\lambda)^2 - 1 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \boxed{\lambda_1 = 3}$$

$$\swarrow$$
$$16 - 8\lambda + \lambda^2 - 1 = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda^2 - 8\lambda + 15 = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda = \frac{8 \pm \sqrt{64 - 60}}{2} = \frac{8 \pm 2}{2}$$

$$\lambda_2 = \frac{8+2}{2} = 5 \Rightarrow \boxed{\lambda_2 = 5}$$

$$\lambda_3 = \frac{8-2}{2} = 3 \Rightarrow \boxed{\lambda_3 = 3}$$

Obtemos dois autovalores:  $\lambda_1 = 3$  e  $\lambda_2 = 5$

Autovalores associados:

- $\lambda_1 = 3$  :

$$([T] - \lambda_1 I) \cdot \vec{v} = \vec{0} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 4-\lambda_1 & 0 & 1 \\ 2 & 3-\lambda_1 & 2 \\ 1 & 0 & 4-\lambda_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 4-3 & 0 & 1 \\ 2 & 3-3 & 2 \\ 1 & 0 & 4-3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x + z = 0 \\ 2x + 2z = 0 \\ x + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \boxed{x = -z}$$

Os vetores associados a  $\lambda_1 = 3$  são da forma

$$\{ (x, y, -x) : x, y \in \mathbb{R} \}$$

Ou seja, sistema 0 AUTOESPAÇO:

$$V_{\lambda_1} = \{ (x, y, -x) : x, y \in \mathbb{R} \}$$

$$= \{ (x, 0, -x) + (0, y, 0) : x, y \in \mathbb{R} \}$$

$$= \{ x \cdot (1, 0, -1) + y \cdot (0, 1, 0) : x, y \in \mathbb{R} \}$$

$$= [(1, 0, -1); (0, 1, 0)].$$

(ou seja, cada autovalor gera um subespaço próprio)

•  $\lambda_2 = 5$  :

$$([A] - \lambda_2 \cdot I) \cdot \vec{x} = \vec{0} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 4 - \lambda_2 & 0 & 1 \\ 2 & 3 - \lambda_2 & 2 \\ 1 & 0 & 4 - \lambda_2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 4 - 5 & 0 & 1 \\ 2 & 3 - 5 & 2 \\ 1 & 0 & 4 - 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\left. \begin{array}{l} -x + z = 0 \\ 2x - y + 2z = 0 \\ x - z = 0 \end{array} \right\} \rightarrow \text{mesma equação.}$$

$$2x - y + 2z = 0$$

$$2z - y + 2z = 0$$

$$y = 4z$$

Daí vê-se, os autovetores associados ao autovalor  $\lambda_2 = 5$  são da forma

$$(x, y, z) = (z, 4z, z).$$

Portanto, obtemos o autoespaço

$$V_{\lambda_2} = \{ (z, 4z, z) : z \in \mathbb{R} \} =$$

$$= \{ z \cdot (1, 4, 1) : z \in \mathbb{R} \} = [(1, 4, 1)].$$

### VALORES DE MATRIZ:

Dada uma matriz quadrada  $A = (a_{i,j})_{n \times n}$ ,  
o procedimento para obter autovalores e  
autovetores é o seguinte. Ou seja, faz-se:

$$(A - \lambda I) \vec{v} = \vec{0} \quad (1)$$

polinômio característico:

$$p(\lambda) = \det(A - \lambda I).$$

A equação característica  $p(\lambda) = 0$  fornece os  
autovalores. Substitua-os para a igualdade (1)  
obtemos os autovetores correspondentes.

Veja um exemplo:

Ex: obtenha os autovalores e autovetores de  
mat. lig

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

SOLUÇÃO: Queremos obter  $\vec{v} = (x, y, z)$  tais  
que

$$(A - \lambda I) \cdot \vec{v} = \vec{0};$$

onde

$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} 0 - \lambda & 0 & 2 \\ 0 & -1 - \lambda & 0 \\ 2 & 0 & 0 - \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\lambda & 0 & 2 \\ 0 & -1 - \lambda & 0 \\ 2 & 0 & -\lambda \end{pmatrix}$$

Assim:

$$p(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 2 \\ 0 & -1-\lambda & 0 \\ 2 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 2 \\ 0 & -1-\lambda & 0 \\ 2 & 0 & -\lambda \end{vmatrix}$$

$$p(\lambda) = \lambda^2(-1-\lambda) + 0 + 0 - 4(-1-\lambda) - 0 - 0$$

$$p(\lambda) = \lambda^2(-1-\lambda) - 4(-1-\lambda)$$

$$p(\lambda) = (-1-\lambda) [\lambda^2 - 4]$$

$$\text{Ansatz: } \eta(\lambda) = 0 \Leftrightarrow (-1-\lambda) \cdot (\lambda^2-4) = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -1-\lambda = 0 \rightarrow \boxed{\lambda = -1} \\ \lambda^2 - 4 = 0 \end{cases}$$

$$\hookrightarrow \boxed{\lambda = \pm 2}$$

Eigenwerte für Automaten:

$$\lambda_1 = -1; \lambda_2 = 2; \lambda_3 = -2.$$

Automatenes ansuchen:

•  $\lambda_1 = -1$ :

$$(A - \lambda_1 I) \cdot \vec{v} = \vec{0} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} -\lambda_1 & 0 & 2 \\ 0 & -1-\lambda_1 & 0 \\ 2 & 0 & -\lambda_1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1+1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases}
 x + 2z = 0 \rightarrow x = -2z \\
 0 = 0 \\
 2x + z = 0
 \end{cases}$$

$$2(-2z) + z = 0$$

$$-3z = 0 \Rightarrow z = 0$$

$$x = 0$$

$y \in \mathbb{R}$   
 ( $y$  e' livre)

Ou seja, os autovetores associados ao autovalor  $\lambda_1 = -2$  são da forma:

$$(x, y, z) = (0, y, 0);$$

isto é, os autovetores são da forma:

$$V_{\lambda_1} = \{ (0, y, 0) : y \in \mathbb{R} \} =$$

$$= \{ y \cdot (0, 1, 0) : y \in \mathbb{R} \} = [ (0, 1, 0) ]$$

•  $\lambda_2 = 2$ :

$$(A - \lambda_2 I) \cdot \vec{v} = \vec{0} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -\lambda_2 & 0 & 2 \\ 0 & -1-\lambda_2 & 0 \\ 2 & 0 & -\lambda_2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 0 & -1-2 & 0 \\ 2 & 0 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -2 & 0 & 2 \\ 0 & -3 & 0 \\ 2 & 0 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} -2x + 2z = 0 \\ -3y = 0 \\ 2x - 2z = 0 \end{array} \right. \rightarrow \text{mesma eq.}$$

$y = 0$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} 2x = 2z \\ y = 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x = z \\ y = 0 \end{array} \right.$$

Ou seja, os autovetores associados ao autovalor  $\lambda_1 = 2$  são da forma:

$$V_{\lambda_2} = \{(x, y, z) : x = z; y = 0\}$$

$$= \{(x, 0, x) : x \in \mathbb{R}\} = \{x \cdot (1, 0, 1) : x \in \mathbb{R}\}$$

$$= [(1, 0, 1)].$$

•  $\lambda_3 = -2$  :  $(A - \lambda_3 \cdot I) \vec{v} = \vec{0} \Leftrightarrow$

$$\begin{pmatrix} -\lambda_3 & 0 & 2 \\ 0 & -1-\lambda_3 & 0 \\ 2 & 0 & -\lambda_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & -1-(-2) & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\left. \begin{array}{l} 2x + 2z = 0 \\ y = 0 \\ 2x + 2z = 0 \end{array} \right\} \Leftrightarrow \left. \begin{array}{l} x = -z \\ y = 0 \end{array} \right\}$$

Da seja, os autovetores associados ao autovalor  $\lambda_3 = -2$  são da forma:

$$\begin{aligned} \underbrace{V_{\lambda_3}} &= \{ (x, y, z) : x = z \text{ e } y = 0 \} = \\ &= \{ (-z, 0, z) : z \in \mathbb{R} \} = \\ &= \{ z \cdot (-1, 0, 1) : z \in \mathbb{R} \} = \underbrace{[(-1, 0, 1)]}. \end{aligned}$$

FIM DO CURSO  
DE ÁLGEBRA  
LINEAR.

---