

DERIVADA DIRECIONAL E O VETOR GRADIENTE:

Def.: Seja $f: \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$ (ou seja, f é uma função escalar). Seja $\vec{u} \in \mathbb{R}^m$ um vetor unitário^(*), ou seja, tal que $\|\vec{u}\| = 1$. Dado $a \in \text{int}(\Omega)$, definimos a derivada direcional de f , na direção do vetor \vec{u} , no ponto a , por

$$\frac{df}{d\vec{u}}(a) = D_{\vec{u}}f(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + t \cdot \vec{u}) - f(a)}{t}$$

Ex.: Em \mathbb{R}^2 ; dado $a = (x_0, y_0)$ e tomando $\vec{u} = \vec{i} = (1, 0)$, que é tal que $\|\vec{u}\| = \|\vec{i}\| = 1$, temos; para $f: \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$:

$$\frac{df}{d\vec{u}}(a) = \frac{df}{d\vec{i}}(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + t \cdot \vec{i}) - f(a)}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f((x_0, y_0) + t \cdot (1, 0)) - f(x_0, y_0)}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + t, y_0) - f(x_0, y_0)}{t} = \frac{df}{dx}(x_0, y_0)$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{df}{d\vec{i}}(a) = \frac{df}{dx}(a)}$$

(*) um vetor $\vec{u} = (u_1, u_2, \dots, u_m) \in \mathbb{R}^m$ possui módulo

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + \dots + u_m^2}$$

Do mesmo modo se conclui que

$$\frac{df}{dz^i}(a) = \frac{\partial f}{\partial z^i}(a)$$

Conclusão: as derivadas parciais são derivadas direcionais, nas direções dos vetores

$$e_i = (0, 0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0),$$

da base canônica de \mathbb{R}^m .

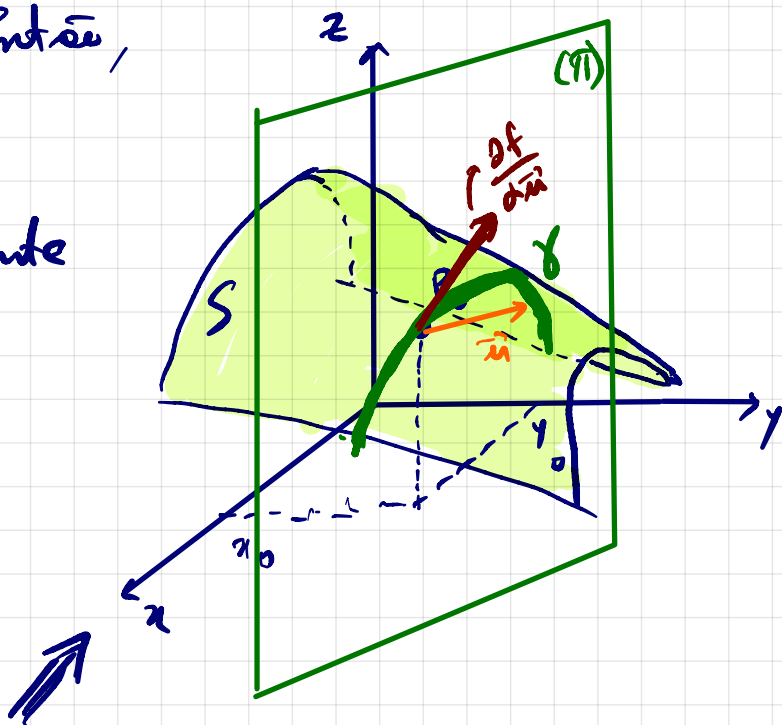
↑
Posição i

De modo geral, no caso \mathbb{R}^2 , $a \in \mathbb{R}^2$, $f: \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$,
dado $\vec{u} = (u_1, u_2)$; $\|\vec{u}\| = 1$, tome $a(x_0, y_0)$

Tome $p_0(x_0, y_0, f(x_0, y_0)) \in S$, onde S é a superfície dada pelo gráfico de f . Então,

$\frac{df}{d\vec{u}}(p_0)$ representa a inclinação da reta tangente à curva γ determinada pelo plano (Π) que passa em p_0 e é paralela a \vec{u} .

$$\gamma = (\Pi) \cap S$$



(SIGNIFICADO GEOMÉTRICO DA DERIVADA DIRECIONAL)

Ex: $f: \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y) = x^2 y$

Determine $\frac{df}{d\vec{u}}$, sendo $\vec{u} = \left(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$.

Solução: Note que \vec{u} é unitário:

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{\left(-\frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2} = \sqrt{\frac{1}{4} + \frac{3}{4}} = 1.$$

Então:

$$\frac{df}{d\vec{u}}(x, y) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\overset{a}{(x, y)} + t \overset{t\vec{u}}{(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2})}) - f(\overset{a}{(x, y)})}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f\left(x - \frac{1}{2}t, y + \frac{\sqrt{3}}{2}t\right) - f(x, y)}{t} =$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\left(x - \frac{1}{2}t\right)^2 \cdot \left(y + \frac{\sqrt{3}}{2}t\right) - x^2 y}{t} =$$

$f(x, y) = x^2 y$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\left(x^2 - tx + \frac{t^2}{4}\right) \left(y + \frac{\sqrt{3}}{2}t\right) - x^2 y}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\cancel{x^2 y} - txy + \frac{t^2}{4}y + \frac{\sqrt{3}}{2}tx^2 - \frac{\sqrt{3}}{2}t^2x + \frac{\sqrt{3}}{8}t^3 - \cancel{x^2 y}}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t \cdot \left(-xy + \frac{1}{4}y + \frac{\sqrt{3}}{2}x^2 - \frac{\sqrt{3}}{2}tx + \frac{\sqrt{3}}{8}t^2\right)}{t}$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \left(-xy + \frac{t}{4} y + \frac{\sqrt{3}}{2} x^2 - \frac{\sqrt{3}}{2} tx + \frac{\sqrt{3}}{8} t^2 \right)$$

$$= \underbrace{-xy + \frac{\sqrt{3}}{2} x^2}$$

$$\boxed{\frac{df}{d\vec{u}} = -xy + \frac{\sqrt{3}}{2} x^2}$$

Felizmente, há uma forma mais simples de calcular $\frac{df}{d\vec{u}}$; c.f. o teorema a seguir:

TEOREMA: Seja $f: \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$ função diferenciável; $\vec{u} \in \mathbb{R}^m$ vetor unitário e $a \in \text{int}(\Omega)$. Então;

$$\frac{df}{d\vec{u}}(a) = \underbrace{f'(a)}_{\frac{df}{da}} \cdot \vec{u}$$

↑
PRODUTO ESCALAR

DEMONSTRAÇÃO:

$$\frac{df}{d\vec{u}}(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + t \cdot \vec{u}) - f(a)}{t} =$$

$$f(a+h) = f(a) + \underbrace{f'(a)}_{(df)_a} \cdot h + \|h\| \cdot r(h),$$

com $r(h) \rightarrow 0$ como $h \rightarrow 0$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f'(a) \cdot (t\vec{u}) + \|t\vec{u}\| \cdot r(t\vec{u})}{t} =$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f'(a) \cdot \cancel{(t\vec{u})}}{\cancel{t}} + \lim_{t \rightarrow 0} \underbrace{\frac{\|t\vec{u}\|}{t}}_{\text{LIMITADA}} \cdot \underbrace{r(t\vec{u})}_{\rightarrow 0}$$

$$= \underline{f'(a) \cdot \vec{u}}$$

□

Note que, $f: \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^1$, então,

$$f'(a) = \left[\frac{df}{da} \right]_{1 \times m} = \left[\frac{\partial f}{\partial x_1}(a) \quad \frac{\partial f}{\partial x_2}(a) \quad \dots \quad \frac{\partial f}{\partial x_m}(a) \right]_{1 \times m}$$

Def.: Dada $f: \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciável; definimos o vetor gradiente de f por:

$$\nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \frac{\partial f}{\partial x_3}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_m} \right)$$

Por exemplo, se $f(x, y, z) = x^2 y z^3 + x$, então:

$$\begin{aligned} \nabla f &= \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) \\ &= \left(2xy z^3 + 1, x^2 z^3, 3x^2 y z^2 \right) \end{aligned}$$

De posse dessa definição, pelo Teorema acima, concluímos que:

$$\frac{df(a)}{d\vec{u}} = f'(a) \cdot \vec{u} = \nabla f(a) \cdot \vec{u}$$

Isso vai tornar o cálculo da derivada direcional mais simples. Voltando ao exemplo dado na def. de derivada direcional:

$$f(x, y) = x^2 y \quad ; \quad \vec{u} = \left(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right) \quad ; \quad \|\vec{u}\| = 1.$$

Logo:

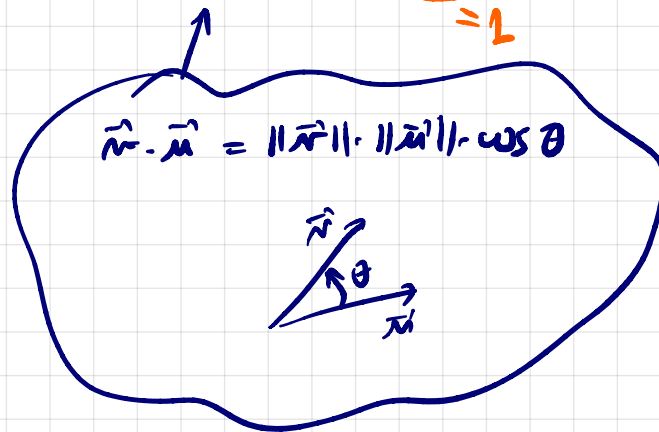
$$\begin{aligned} \frac{df(x, y)}{d\vec{u}} &= \nabla f(x, y) \cdot \vec{u} \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}\right) \cdot \left(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right) \\ &= (2xy, x^2) \cdot \left(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right) \\ &= -xy + \frac{\sqrt{3}}{2} x^2 \end{aligned}$$

Toda derivada representa uma taxa de variação. Em particular, as derivadas direcionais. Isto posto, temos o seguinte resultado:

TEOREMA: Seja $f: \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$ diferenciável. Então, a taxa de variação da derivada direcional $\frac{df}{d\vec{u}}$ será máxima em $\|\nabla f\|$ e ocorre quando \vec{u} possui a mesma direção que o vetor gradiente ∇f .

DEMONSTRAÇÃO: Basta notar que:

$$\frac{df}{d\vec{u}} = \nabla f \cdot \vec{u} = \|\nabla f\| \cdot \underbrace{\|\vec{u}\|}_{=1} \cdot \cos \theta = \|\nabla f\| \cdot \cos \theta$$



e este valor será máximo quando

$$\cos \theta = 1,$$

ou seja,

$$\text{quando } \theta = 0,$$

o que significa que o vetor \vec{u} e ∇f possuem mesma direção.

Conclusão:

$$\frac{df}{d\vec{u}} = \|\nabla f\| \quad (\text{valor máximo}), \text{ se}$$

\vec{u} e ∇f tiverem mesma direção.

□

EX.: Seja $f(x, y) = x \cdot e^y$.

(a) Determine a taxa de variação de f no ponto $P(2, 0)$ na direção de P até $Q(\frac{1}{2}, 2)$

(b) Em que direção f tem a máxima taxa de

revisão? Qual é a taxa de variação?

Solução:

$$(a) \quad \frac{df}{d\vec{u}} \quad ; \quad \text{sendo} \quad \vec{PQ} = q - p \\ = \left(\frac{1}{2}, 2\right) - (2, 0) \\ = \left(-\frac{3}{2}, 2\right)$$

$$\|\vec{PQ}\| = \sqrt{\frac{9}{4} + 4} = \frac{5}{2}$$

$$\vec{u} = \frac{\vec{PQ}}{\|\vec{PQ}\|} \quad (\text{para ser unitário})$$

$$\vec{u} = \frac{2}{5} \cdot \left(-\frac{3}{2}, 2\right) = \left(-\frac{3}{5}, \frac{4}{5}\right)$$

$$\frac{df}{d\vec{u}}(p) = \frac{df}{d\vec{u}}(2, 0) = \nabla f(2, 0) \cdot \vec{u} \quad ,$$

$$\text{sendo} \quad \nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}\right) = (e^y, x \cdot e^y)$$

$$\Rightarrow \underline{\nabla f(2, 0)} = (e^0, 2 \cdot e^0) = \underline{(1, 2)}$$

$$\text{Portanto,} \quad \underline{\frac{df}{d\vec{u}}(p)} = \nabla f(2, 0) \cdot \vec{u}$$

$$= (1, 2) \cdot \left(-\frac{3}{5}, \frac{4}{5}\right) =$$

$$= 1 \cdot \left(-\frac{3}{5}\right) + 2 \cdot \frac{4}{5} = -\frac{3}{5} + \frac{8}{5} = \underline{1}$$

(b) Conforme o teorema anterior, a máxima taxa de variação ocorre em $\|\nabla f(p)\|$, ou seja, como $\nabla f(p) = \nabla f(2, 0) = (1, 2)$, então:

$$\|\nabla f(P)\| = \sqrt{(1)^2 + (2)^2} = \sqrt{5};$$

e ocorre na mesma direção de \vec{u} .

PLANO TANGENTE A UMA SUPERFÍCIE EM UM DADO PONTO:

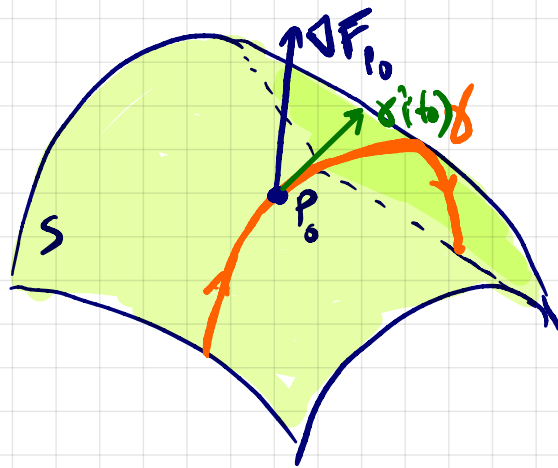
Seja $z = f(x, y)$, diferenciável. O gráfico de f fornece uma superfície S no \mathbb{R}^3 , que é equacionada por $F(x, y, z) = 0$, onde

$$F(x, y, z) = f(x, y) - z$$

ou seja, deixando $z = f(x, y)$ na forma implícita.

Seja $P_0(x_0, y_0, f(x_0, y_0)) \in S$

Nosso objetivo é encontrar a eq. do plano tangente à superfície S no ponto $P_0 \in S$.



Seja γ uma curva qualquer em \mathbb{R}^3 sobre S , passando por P_0 .

Então, $\exists t_0 \in \mathbb{R}$ tal que $\gamma(t_0) = P_0(x_0, y_0, \underbrace{f(x_0, y_0)}_{z_0})$

Seja $\nabla F_{P_0} = \left(\frac{\partial F}{\partial x}(P_0), \frac{\partial F}{\partial y}(P_0), \frac{\partial F}{\partial z}(P_0) \right)$

Seja $\gamma'(t_0)$ o vetor tangente à γ em P_0 .

$$\gamma'(t_0) = \left(\frac{dx}{dt}(t_0), \frac{dy}{dt}(t_0), \frac{dz}{dt}(t_0) \right)$$

$$\text{para } \gamma(t) = (x(t), y(t), z(t)).$$

Derivando em t :

$$F(x, y, z) = F(x(t), y(t), z(t)) = 0$$

↑
parametrizando.

Derivando em t , no ponto t_0 obtemos; (regra da cadeia)

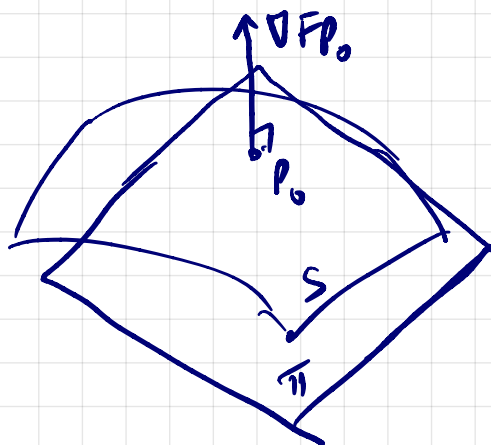
$$\left. \frac{\partial F}{\partial x} \cdot \frac{dx}{dt} + \frac{\partial F}{\partial y} \cdot \frac{dy}{dt} + \frac{\partial F}{\partial z} \cdot \frac{dz}{dt} \right|_{t_0} = 0$$

$$\left(\frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y}, \frac{\partial F}{\partial z} \right) \Big|_{t_0} \cdot \left(\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt} \right) \Big|_{t_0} = 0$$

$$\nabla F(p_0) \cdot \gamma'(t_0) = 0$$

Ou seja, $\nabla F(p_0)$ é ortogonal a $\gamma'(t_0)$

Logo, $\nabla F(p_0)$ serve como vetor normal ao plano que queremos determinar, tangente à S em p_0 .



Logo,

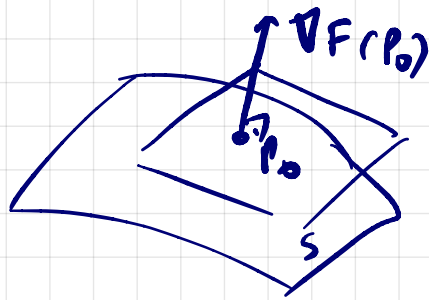
$$\nabla F(p_0) \cdot \overrightarrow{p_0 P} = 0,$$

onde $P(x, y, z)$

denota qualquer ponto sobre o plano (Π) fornece a eq. do plano (Π) , tangente à S em p_0 .

Ex. 1 Obter a eq. do plano tangente à superfície dada por $f(x, y) = x \cdot e^y$ no ponto $P_0(2, 0, 2)$

Solução:



$$F(x, y, z) = f(x, y) - z$$

$$F(x, y, z) = x \cdot e^y - z$$

$$\nabla F = \left(\frac{\partial F}{\partial x}, \frac{\partial F}{\partial y}, \frac{\partial F}{\partial z} \right) = (e^y, x \cdot e^y, -1)$$

$$\Rightarrow \nabla F(P_0) = (e^y, x e^y, -1) \Big|_{(2, 0, 2)} = (1, 2, -1)$$

Dado $P(x, y, z) \in (\pi)$;

$$\begin{aligned} \vec{P_0P} &= P - P_0 = (x, y, z) - (2, 0, 2) \\ &= (x-2, y, z-2) \end{aligned}$$

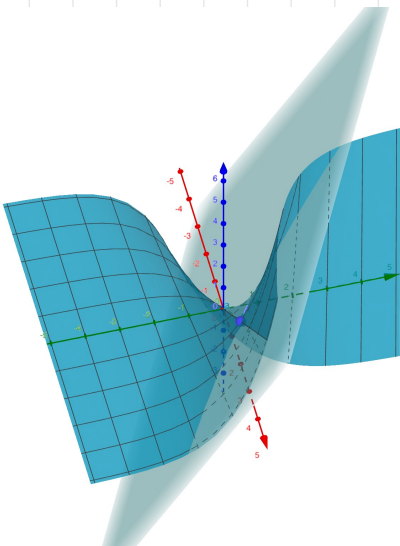
Eq. do plano (π) : $\nabla F(P_0) \cdot \vec{P_0P} = 0$

$$(1, 2, -1) \cdot (x-2, y, z-2) = 0$$

$$x-2 + 2y - (z-2) = 0$$

$$x + 2y - z + 0 = 0$$

$$(\pi): \boxed{x + 2y - z = 0}$$



FIM DO CURSO