

30/08/23 - AULA 19

Def.: Dizemos que $\vec{f}: A \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$ é contínua

em $a \in A$ se, $\forall \varepsilon > 0$, $\exists \delta > 0$ tal que

$$\forall x \in A: |t-a| < \delta \Rightarrow d(f(t), f(a)) < \varepsilon.$$

Se $a \in A \cap A'$, i.e., a for um ponto de acumulação de $\text{cony. } A$ e pertencente ao mesmo, então:

$$f \text{ é cont. em } A \Leftrightarrow \exists \lim_{t \rightarrow a} \vec{f}(t) = \vec{f}(a).$$

DERIVADAS DE FUNÇÕES VETORIAIS A UMA VARIÁVEL REAL t :

Def.: Seja $\vec{f}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^m$, $\vec{f}(t) = (f_1(t), f_2(t), \dots, f_m(t))$,

$t_0 \in (a, b)$ um ponto de acumulação de (a, b) .

Dizemos que \vec{f} é derivável no ponto t_0 , se existir o limite:

$$\vec{f}'(t_0) = \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{\vec{f}(t) - \vec{f}(t_0)}{t - t_0}.$$

Escrevendo $t - t_0 = h \in \mathbb{R}$, podemos reescrever a derivada $\vec{f}'(t_0)$ por:

$$\vec{f}'(t_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\vec{f}(t_0 + h) - \vec{f}(t_0)}{h}$$

$$t = t_0 + h \quad t \rightarrow t_0 \Rightarrow h \rightarrow 0$$

Como temos

$$\vec{f}(t) = (f_1(t), f_2(t), \dots, f_m(t))$$

 FUNÇÕES COORDENADAS.

Vamos montar o quociente $\frac{\vec{f}(t_0+h) - \vec{f}(t_0)}{h}$:

$$\vec{f}(t_0+h) - \vec{f}(t_0) = (f_1(t_0+h), f_2(t_0+h), \dots, f_m(t_0+h)) - (f_1(t_0), f_2(t_0), \dots, f_m(t_0))$$

$$= (f_1(t_0+h) - f_1(t_0), f_2(t_0+h) - f_2(t_0), \dots, f_m(t_0+h) - f_m(t_0))$$

Logo:

$$\frac{\vec{f}(t_0+h) - \vec{f}(t_0)}{h} = \frac{1}{h} \left[(f_1(t_0+h) - f_1(t_0), \dots, f_m(t_0+h) - f_m(t_0)) \right]$$

$$= \left(\frac{f_1(t_0+h) - f_1(t_0)}{h}, \dots, \frac{f_m(t_0+h) - f_m(t_0)}{h} \right)$$

Se fizermos, fazendo a passagem ao limite quando $h \rightarrow 0$, teremos:

$$\underline{\vec{f}'(t_0)} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\vec{f}(t_0+h) - \vec{f}(t_0)}{h} =$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \left(\frac{f_1(t_0+h) - f_1(t_0)}{h}, \dots, \frac{f_m(t_0+h) - f_m(t_0)}{h} \right)$$

$$= \left(\underbrace{\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f_1(t_0+h) - f_1(t_0)}{h}}_{f_1'(t_0)}, \dots, \underbrace{\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f_m(t_0+h) - f_m(t_0)}{h}}_{f_m'(t_0)} \right)$$

$$= \underline{(f_1'(t_0), f_2'(t_0), \dots, f_m'(t_0))}$$

Outra regra, a derivada de uma função vetorial resume-se ao cálculo da derivada de cada função coordenada, e cada uma delas é calculada c.f. cálculo I.

Def.: A função derivada $\vec{f}'(t)$ é definida

$$\text{por } \vec{f}' : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^m ;$$

$$\vec{f}'(t) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\vec{f}(t+h) - \vec{f}(t)}{h}, \quad \forall t \in (a, b).$$

se o limite existir.

Ex: Dada $\vec{f}(t) = (\ln(t^2 - \sec t), \arctan t^2, 3t^3 - t^2)$,
calcule $\vec{f}'(t)$.

Solução: $\vec{f}'(t) = (f_1'(t), f_2'(t), f_3'(t))$, onde:

• $f_1(t) = \ln(t^2 - \sec t) \Rightarrow f_1'(t) = \frac{2t - \cos t}{t^2 - \sec t}$

$$(\ln r)' = \frac{r'}{r}$$

• $f_2(t) = \arctan t^2 \Rightarrow f_2'(t) = \frac{2t}{1 + t^4}$

$$(\arctan m)' = \frac{m'}{1 + m^2}$$

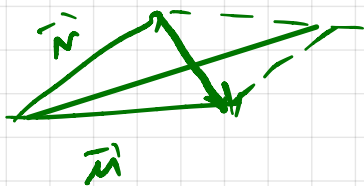
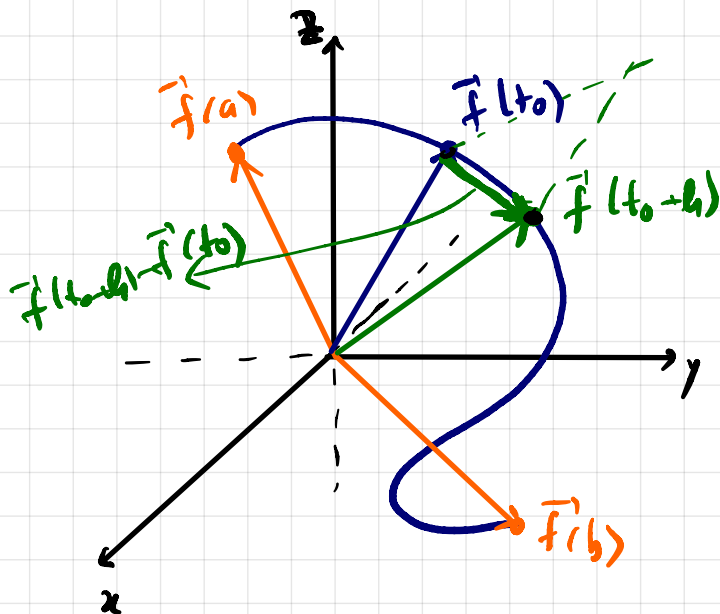
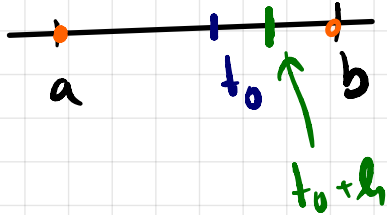
• $f_3(t) = 3t^3 - t^2 \Rightarrow f_3'(t) = 9t^2 - 2t$

Portanto, obtemos:

$$\vec{f}'(t) = \left(\frac{2t - \cos t}{t^2 - \sec t}, \frac{2t}{1 + t^4}, 9t^2 - 2t \right)$$

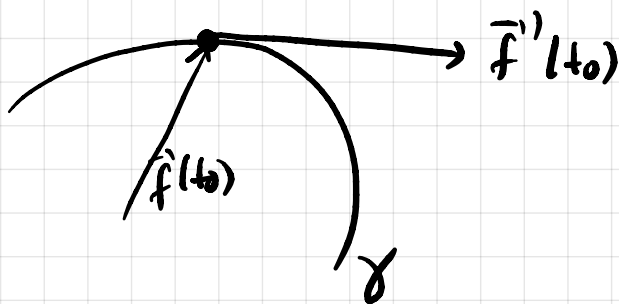
quando tivermos $\vec{f}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ ou $\vec{f}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$,
podemos dar um significado geométrico para a
derivada $\vec{f}'(t)$. com $t_0 \in \text{int}[a, b]$.

Seja $\vec{f}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ derivável.



$\Rightarrow \vec{f}(t_0+h) - \vec{f}(t_0)$ fornece um vetor secante ao gráfico de \vec{f} nos pontos $\vec{f}(t_0)$ e $\vec{f}(t_0+h)$.

Logo, quando $h \rightarrow 0$, $\frac{\vec{f}(t_0+h) - \vec{f}(t_0)}{h}$ vai tender a um vetor tangente ao gráfico de \vec{f} em t_0 .



ALGUMAS PROPRIEDADES:

Seja $\vec{f}, \vec{g}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ deriváveis. Então, valem as seguintes propriedades aritméticas:

(a) $(\vec{f} + \vec{g})' = \vec{f}' + \vec{g}'$

(b) $(\vec{f} - \vec{g})' = \vec{f}' - \vec{g}'$.

$$(c) (\vec{f} \cdot \vec{g})' = \vec{f} \cdot \vec{g}' + \vec{g}' \cdot \vec{f} \quad [\text{obs: O PRODUTO AQUI É O PRODUTO ESCALAR}]$$

$$(d) (\vec{f} \times \vec{g})' = \vec{f}' \times \vec{g}' + \vec{f} \times \vec{g}'$$

Inseriremos o item (d) e os demais ficam como exercício.

$$\text{Sejam } \vec{f}(t) = (f_1(t), f_2(t), f_3(t)) \text{ e}$$

$$\vec{g}(t) = (g_1(t), g_2(t), g_3(t)).$$

Efetuando o produto vetorial entre \vec{f} e \vec{g} , obtemos:

$$\vec{f}(t) \times \vec{g}(t) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ f_1 & f_2 & f_3 \\ g_1 & g_2 & g_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} \\ f_2 & f_3 \\ g_2 & g_3 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{k} \\ f_1 & f_3 \\ g_1 & g_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} \vec{j} & \vec{k} \\ f_1 & f_2 \\ g_1 & g_2 \end{vmatrix}$$

$$= (f_2 g_3 - f_3 g_2) \vec{i} + (f_3 g_1 - f_1 g_3) \vec{j} + (f_1 g_2 - f_2 g_1) \vec{k}$$

Agora, teremos:

$$(\vec{f} \times \vec{g})' = \underbrace{(f_2 g_3' + f_2' g_3 - f_3 g_2' - f_3' g_2)}_{\text{componente } \vec{i}} \vec{i} + \underbrace{(f_3 g_1' + f_3' g_1 - f_1 g_3' - f_1' g_3)}_{\text{componente } \vec{j}} \vec{j} + \underbrace{(f_1 g_2' + f_1' g_2 - f_2 g_1' - f_2' g_1)}_{\text{componente } \vec{k}} \vec{k}$$

(vamos reparar numa soma de 2 vetores, onde num guardamos informações sobre \vec{f} e \vec{g}' e o outro \vec{f}' e \vec{g})

$$\begin{aligned}
&= (f_2 g_3' - f_3 g_2', f_3 g_1' - f_1 g_3', f_1 g_2' - f_2 g_1') + \\
&\quad + (f_2' g_3 - f_3' g_2, f_3' g_1 - f_1' g_3, f_1' g_2 - f_2' g_1) \\
&= \begin{vmatrix} \bar{f} & \bar{g} & \bar{k} \\ f_1 & f_2 & f_3 \\ g_1' & g_2' & g_3' \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} \bar{f} & \bar{g} & \bar{k} \\ f_1' & f_2' & f_3' \\ g_1 & g_2 & g_3 \end{vmatrix} = \underline{\bar{f} \times \bar{g}'} + \underline{\bar{f}' \times \bar{g}}.
\end{aligned}$$

□

DERIVADAS PARCIAIS:

Def: Seja $f: \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$ uma função de variáveis reais; e seja $a \in \text{int } \Omega$.

$$f: \Omega \subset \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x_1, x_2, \dots, x_m) \mapsto f(x_1, \dots, x_m) \in \mathbb{R}.$$

Definimos a derivada parcial de f em relação à variável x_i , $i \in \{1, 2, \dots, m\}$, por:

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1, x_2, \dots, x_i + h, \dots, x_m) - f(x_1, \dots, x_m)}{h},$$

se este limite existir.

No caso de $f: \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, escrevemos:

$$z = f(x, y).$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x} \quad e$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(x, y + \Delta y) - f(x, y)}{\Delta y} .$$

$\frac{\partial f}{\partial x}$ é a derivada parcial de f em relação à variável x e $\frac{\partial f}{\partial y}$ é a derivada parcial de f em relação à variável y .

obs.: O símbolo de derivação parcial ∂ lê-se "DE ROND".

obs.: Na derivação parcial, dada $f(x_1, \dots, x_m)$, quando calculamos $\frac{\partial f}{\partial x_i}$, então todas as demais variáveis

são consideradas constantes. Disto, segue que as regras de derivação do cálculo são usadas na derivação parcial.

EX-1 Seja $f(x, y) = x^2 y - 3x y^2$

Vamos calcular $\frac{\partial f}{\partial x}$ de duas formas:

(a) pela definição;

(b) pelas regras de derivação.

$$(a) : \frac{\partial f}{\partial x} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x+\Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x} =$$



$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{(x+\Delta x)^2 y - 3 \cdot (x+\Delta x) y^2 - [x^2 y - 3x y^2]}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{(x^2 + 2x\Delta x + \Delta x^2)y - 3xy^2 - 3\Delta x y^2 - x^2 y + 3xy^2}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\cancel{x^2 y} + 2xy\Delta x + \Delta x^2 y - \cancel{3xy^2} - 3\Delta x y^2 - \cancel{x^2 y} + \cancel{3xy^2}}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\cancel{\Delta x} [2xy + \Delta x \cdot y - 3y^2]}{\cancel{\Delta x}} = 2xy - 3y^2$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{\partial f}{\partial x} = 2xy - 3y^2}$$

(b) pelas regras de derivação :

$$f(x, y) = x^2 y - 3x y^2$$

$$\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x} = 2xy - 3y^2$$

y e y^2 const.

Outro exemplo: Dada $f(x, y, z) = e^{xy^2z} + \ln(x^2 + y^2)$

Calcule $\frac{\partial f}{\partial x}$, $\frac{\partial f}{\partial y}$ e $\frac{\partial f}{\partial z}$.

Solução:

obs:

$$(e^u)' = e^u \cdot u'$$
$$(\ln v)' = \frac{v'}{v}$$

$$\bullet \frac{\partial f}{\partial x} = e^{xy^2z} \cdot \frac{\partial}{\partial x}(xy^2z) + \frac{\frac{\partial}{\partial x}(x^2 + y^2)}{x^2 + y^2}$$

$$= e^{xy^2z} \cdot y^2z + \frac{2x}{x^2 + y^2} = y^2z e^{xy^2z} + \frac{2x}{x^2 + y^2}$$

$$\bullet \frac{\partial f}{\partial y} = e^{xy^2z} \cdot (2xy^2z) + \frac{2y}{x^2 + y^2}$$

$$\bullet \frac{\partial f}{\partial z} = e^{xy^2z} \cdot (xy^2) + \frac{0}{x^2 + y^2} = \underline{xy^2 \cdot e^{xy^2z}}$$

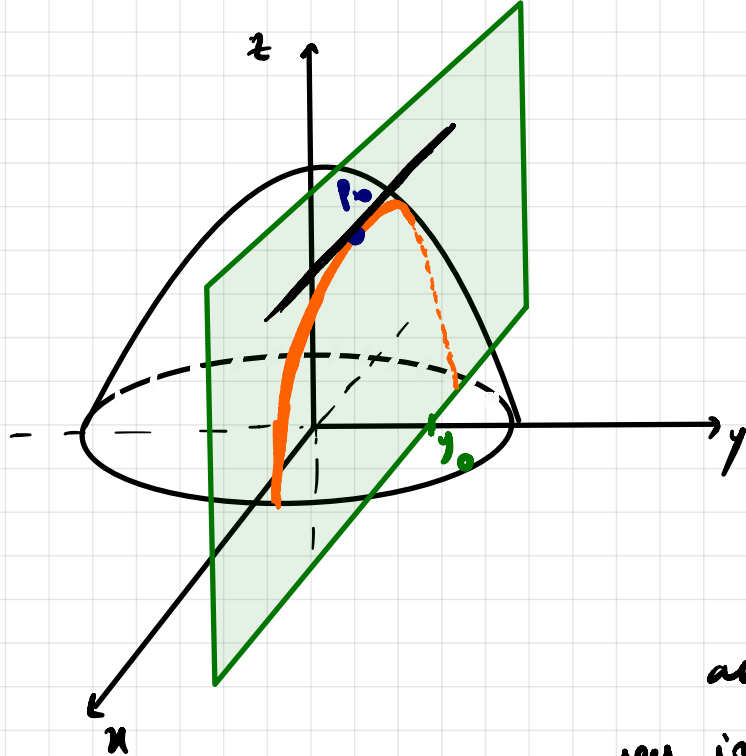
0

SIGNIFICADO GEOMÉTRICO DA DERIVADA PARCIAL:

Seja $f: \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

Seja $P_0(x_0, y_0) \in \text{int}(\Omega)$.

Tomando $y = \text{CONSTANTE} = y_0$, vemos apresentar o significado geométrico para $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$.



$$y = \text{CONST.}$$

o plano $y = y_0$
CONSTANTE

é um plano paralelo
ao plano xz , o seu
seu intercepto com o
gráfico de f resulta em

uma curva γ . $p_0(x_0, y_0) \in \gamma$.

Assim $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$ fornece o coeficiente angular
de reta que tangencia γ em p_0 .

Analogamente para $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$, que fornecerá a
inclinação de outra reta tangente em p_0 , passando
por uma outra curva γ_1 , que será obtida com
intersecção do gráfico de f com o plano $x = x_0 = \text{CONST.}$