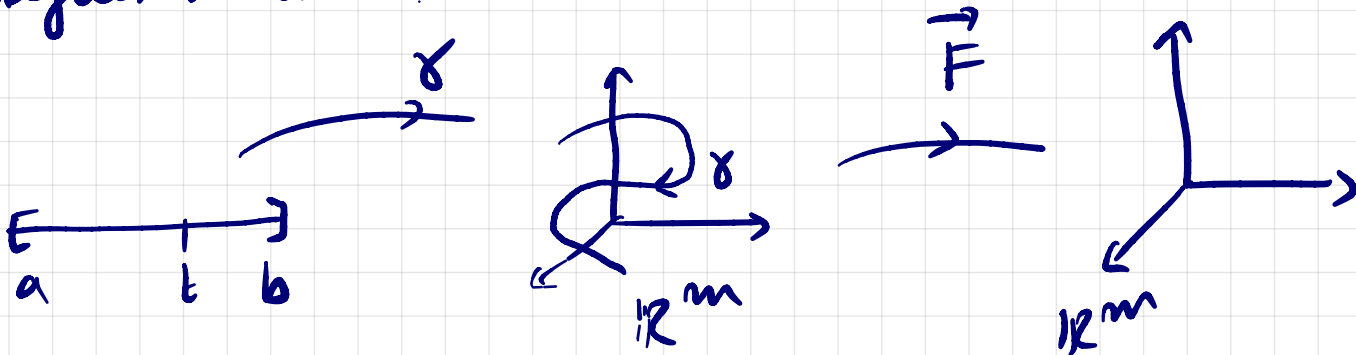


18/08/23 (AULA 18)

Na aula passada iniciamos o estudo de integrais de linha:



$$\int_{\gamma} \vec{F} d\vec{\pi} = \int_a^b \vec{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt$$

sendo $\vec{F}(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$;

então temos ainda que

$$\int_{\gamma} \vec{F} d\vec{\pi} = \int_a^b P dx + Q dy + R dz$$

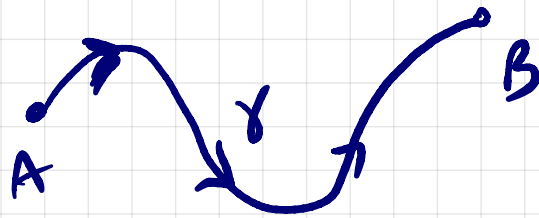
$$[\text{aqui: } d\vec{\pi} = (dx, dy, dz)]$$

ORIENTAÇÃO DA CURVA γ .

Se $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^m$ é uma curva; com

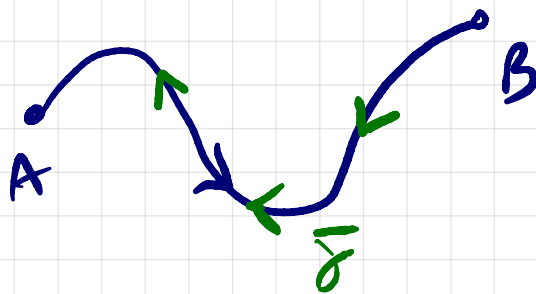
$$\gamma(a) = A \quad \text{e} \quad \gamma(b) = B$$

diremos que a orientação de γ é do ponto A ao ponto B, $A, B \in \mathbb{R}^m$



Uma curva $\bar{\gamma}$ é dita de orientação contrária à de curva γ se o caminho for o mesmo (de γ), mas de B para A.

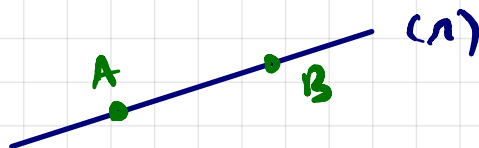
Neste caso, $\bar{\gamma}(a) = B$ e $\bar{\gamma}(b) = A$.



Obs.: É sabido, desde a Geom. analítica que, por exemplo, uma reta no \mathbb{R}^3 pode possuir infinitas equacionamentos na forma paramétrica pois podemos considerar pontos diferentes e/ou vetores diretores diferentes para montar uma eq. paramétrica para a mesma. No entanto, todos eles representarão o mesmo lugar geométrico, que é a reta do \mathbb{R}^3 a ser determinada.

$$A(x_A, y_A, z_A)$$

$$B(x_B, y_B, z_B)$$



$$\vec{u} = \overrightarrow{AB} = B - A = (a, b, c)$$

$$(r): \begin{cases} x = x_A + at \\ y = y_A + bt \\ z = z_A + ct \end{cases}$$

$$\text{ou } (r): \begin{cases} x = x_B + at \\ y = y_B + bt \\ z = z_B + ct \end{cases}, \text{ por ex.}$$

Tendo isto em mente, então, considerando um conjunto $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^m$, e \vec{F} um campo vetorial, podemos, a priori, fazer qualquer parametrização para o lugar geométrico γ (conjunto). A integral de linha $\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{\pi}$ não sofrerá alteração do seu valor (resultado) se tomarmos outra parametrização, c.f. o resultado abaixo:

PROPOSIÇÃO: Uma integral de linha independe de parametrização, desde que as parametrizações feitas mantenham a mesma orientação.

DEMONSTRE: Faremos a prova no caso \mathbb{R}^2 (mesmo vale em \mathbb{R}^m)

Sejam $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ uma parametrização dada por $\gamma(t) = (x(t), y(t))$

e $\vec{F}: \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ campo vetorial dado por

$$\vec{F}(x, y) = (P(x, y); Q(x, y))$$

Seja $\varphi: [c, d] \rightarrow [a, b]$, com $\varphi'(x) > 0, \forall x$ e

$$\varphi(c) = a$$

$$\varphi(d) = b,$$

e considere

$$\bar{\gamma}: [c, d] \rightarrow \mathbb{R}^2 \text{ dada por}$$

$$\bar{\gamma}(u) = \gamma(\varphi(u))$$

[ISTO FAZ COM QUE
 $\bar{\gamma}$ SEJA OUTRA

PARAMETRIZAÇÃO PARA $\bar{\gamma}$,
 COM MESMA ORIENTAÇÃO]

Dizem, teremos:

$$\bar{\gamma}(c) = \gamma(\varphi(c)) = \gamma(a)$$

$$\bar{\gamma}(d) = \gamma(\varphi(d)) = \gamma(b)$$

$$\int_{\bar{\gamma}} \vec{F} d\vec{\pi} = \int_c^d \vec{F}(\bar{\gamma}(u)) \cdot \bar{\gamma}'(u) du$$

$$= \int_c^d \vec{F}(\gamma(\varphi(u))) \cdot (\gamma \circ \varphi)'(u) du \quad \text{☺}$$



$$\gamma(t) = (x(t), y(t))$$

$$\gamma'(\varphi(u)) \cdot \varphi'(u)$$

$$\gamma(\varphi(u)) = (x(\varphi(u)), y(\varphi(u))) = ((x \circ \varphi)(u), (y \circ \varphi)(u))$$

$$\text{☺} \int_c^d \vec{F}(x(\varphi(u)), y(\varphi(u))) \cdot \gamma'(\varphi(u)) \cdot \varphi'(u) du =$$

$$= \int_c^d \left(P(x(\varphi(u)), y(\varphi(u))), Q(x(\varphi(u)), y(\varphi(u))) \right) \gamma'(\varphi(u)) \cdot \varphi'(u) du =$$

$$= \int_c^d \left(P(x(\varphi(u)), y(\varphi(u))), Q(x(\varphi(u)), y(\varphi(u))) \right) \cdot ((x \circ \varphi)'(u), (y \circ \varphi)'(u)) \varphi'(u) du =$$

PRODUTO ESCALAR

$$= \int_c^d \left[\underbrace{P(x(\varphi(u)), y(\varphi(u)))}_{\text{"}} \cdot \underbrace{(\varphi_0 \varphi)'(u)}_{\text{"}} + Q(x(\varphi(u)), y(\varphi(u))) \cdot \underbrace{(\varphi_1 \varphi)'(u)}_{\text{"}} \right] \varphi'(u) du$$

$[x(\varphi(u))]'$
 $[y(\varphi(u))]'$

$$= \int_c^d \left[P(x(\varphi(u)), y(\varphi(u))) x'(\varphi(u)) + Q(x(\varphi(u)), y(\varphi(u))) y'(\varphi(u)) \right] \varphi'(u) du$$

Escreva $\varphi(u) = t$. Assim;

$$dt = \varphi'(u) du.$$

Além disso, por construção de φ : $\varphi(c) = a$ e $\varphi(d) = b$.

Disso, teremos:

$$\int_{\gamma} \vec{F} d\vec{r} =$$

$$= \int_c^d \left[\underbrace{P(x(\varphi(u)), y(\varphi(u)))}_t \cdot \underbrace{x'(\varphi(u))}_t + \underbrace{Q(x(\varphi(u)), y(\varphi(u)))}_t \cdot \underbrace{y'(\varphi(u))}_t \right] \underbrace{\varphi'(u)}_{dt} du$$

$$= \int_a^b \left[P(x(t), y(t)) \cdot x'(t) + Q(x(t), y(t)) \cdot y'(t) \right] dt$$

$$= \int_a^b P(x(t), y(t)) \cdot \underbrace{x'(t) dt}_{= dx} + Q(x(t), y(t)) \cdot \underbrace{y'(t) dt}_{= dy}$$

$$= \int_a^b P(x(t), y(t)) dx + Q(x(t), y(t)) dy = \int_{\gamma} \vec{F} d\vec{r}.$$

□

No que segue, vamos mostrar um resultado que é equivalente ao teorema fundamental do cálculo, do nosso Cálculo II:

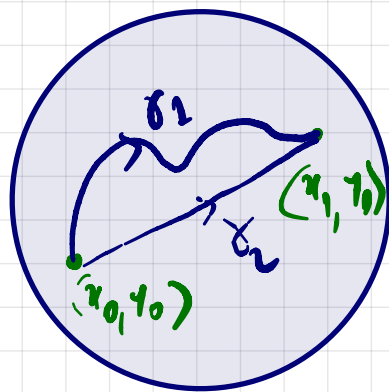
TEOREMA: Seja γ uma curva retilinealmente
monótona; (*) definida em um disco $D \subset \mathbb{R}^2$ do
ponto (x_0, y_0) ao ponto (x_1, y_1) .

Se $\vec{F}: \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ for um campo vetorial
conservativo contínuo, sendo $\varphi: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ uma
função potencial, então,

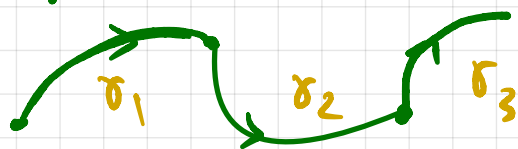
$$\int_{\gamma} \vec{F} d\vec{\alpha}$$

é independente de γ , e

$$\int_{\gamma} \vec{F} d\vec{\alpha} = \varphi(x_1, y_1) - \varphi(x_0, y_0).$$



(*) Ou seja a curva γ é decomposta em
subintervalos (pedaços da curva) que são deriváveis.



$$\gamma = \gamma_1 \cup \gamma_2 \cup \gamma_3$$

Obs: Este teorema se estende em \mathbb{R}^m ,
mas faremos apenas a prova no caso \mathbb{R}^2 .

DEMONSTRAÇÃO: Será facilitar a prova
faremos no caso do γ suave (lisa em
todo o domínio).

Seja $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$, $\gamma(t) = (x(t), y(t))$,

$$\text{onde } x(t) = f(t)$$

$$y(t) = g(t)$$

$$\text{tal que } (x_0, y_0) = (f(a), g(a))$$

$$(x_1, y_1) = (f(b), g(b))$$

Como \vec{F} é um campo conservativo,
então $\exists \varphi$ função potencial tal que

$$\nabla \varphi = \vec{F}.$$

Assim:

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{\pi} = \int_a^b \vec{F}(\gamma(t)) \cdot \gamma'(t) dt$$

$$= \int_a^b \nabla \varphi(x(t)) \cdot x'(t) dt =$$

$$= \int_a^b \nabla \varphi(f(t), g(t)) \cdot (f'(t), g'(t)) dt =$$

$$= \int_a^b (P(f(t), g(t)), Q(f(t), g(t))) \cdot (f'(t) dt, g'(t) dt)$$

$$\nabla \varphi = \vec{F} = (P, Q)$$

PRODUTO INTERNO

$$= \int_a^b P(f(t), g(t)) \cdot f'(t) dt + Q(f(t), g(t)) \cdot g'(t) dt$$

como $P(x, y) dx + Q(x, y) dy = d(\varphi(x, y))$;

então

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{\pi} = \int_a^b P(f(t), g(t)) \cdot f'(t) dt + Q(f(t), g(t)) \cdot g'(t) dt$$
$$= \int_a^b d\varphi(f(t), g(t)) = \varphi(f(t), g(t)) \Big|_a^b =$$

$$= \varphi(f(b), g(b)) - \varphi(f(a), g(a)) =$$
$$= \varphi(x_1, y_1) - \varphi(x_0, y_0).$$

□

EXEMPLOS:

01) Se $\vec{F}(x,y) = \frac{1}{y} \vec{i} - \frac{x}{y^2} \vec{j}$ e γ for qualquer curva reconcionalmente mare do ponto $A(5,-1)$ ao ponto $B(9,-3)$, mostre que o valor da integral de linha

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{a}$$

independe do caminho γ . Depois, calcule-a.

SOLUÇÃO: Para mostrar que independe do caminho precisamos mostrar que é um campo gradiente. Isto foi feito num exemplo na aula passada.

Tambem, pode-se usar de um teorema:

$$\vec{F} = P \cdot \vec{i} + Q \cdot \vec{j}$$

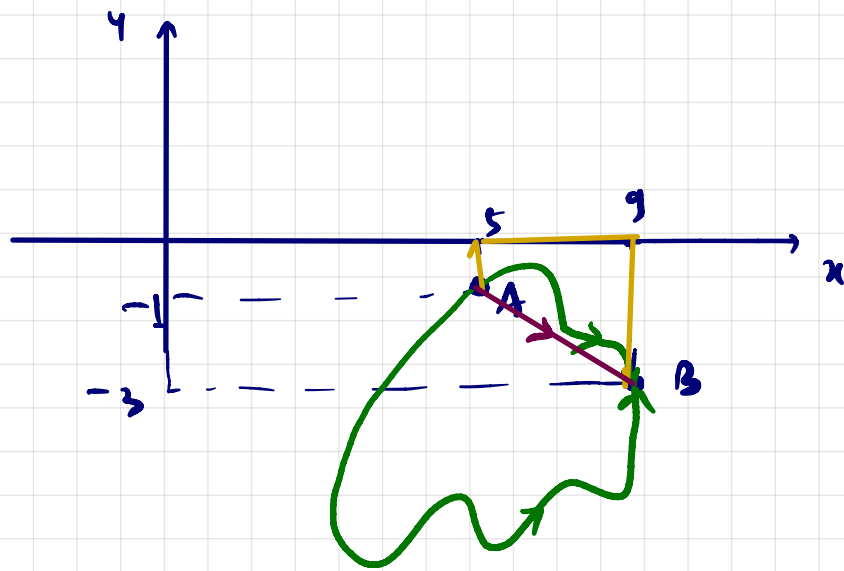
$$\Rightarrow P(x,y) = \frac{1}{y} \Rightarrow \frac{\partial P}{\partial y} = -\frac{1}{y^2}$$

$$Q(x,y) = -\frac{x}{y^2} \Rightarrow \frac{\partial Q}{\partial x} = -\frac{1}{y^2}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}. \text{ Logo, } \vec{F} \text{ é um}$$

campo conservativo.

cálculo de $\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{a}$:



Como esta integral independe do caminho, seja γ uma parametrização da reta ligando os pontos A e B: eq da reta:

$$\begin{vmatrix} x & y & 1 \\ 5 & -1 & 1 \\ 9 & -3 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$-x + 9y - 15 + 9 + 3x - 5y = 0$$

$$2x + 4y = 6 \quad \div 2$$

$$x = 3 - 2y$$

considere a parametrização:

$$\gamma: \begin{cases} x = 3 - 2t \\ y = t \end{cases} ; A(5, -1)$$

$$B(9, -3)$$

$\rightarrow t$ de -1 a -3 (pois é DE A até B)

$$\Rightarrow \int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{n} = \int_{-1}^{-3} P(x(t), y(t)) dx + Q(x(t), y(t)) dy$$

$$= \int_{-1}^{-3} \frac{1}{y} dx - \frac{x}{y^2} dy =$$

$$\begin{cases} x = 3 - 2t \Rightarrow dx = -2dt \\ y = t \Rightarrow dy = dt \end{cases}$$

$$= \int_{-1}^{-3} \frac{1}{t} \cdot (-2dt) - \frac{3-2t}{t^2} \cdot dt =$$

$$= -2 \int_{-1}^{-3} \frac{dt}{t} - 3 \int_{-1}^{-3} t^{-2} dt + 2 \int_{-1}^{-3} \frac{dt}{t} = -3 \left. \frac{t^{-1}}{-1} \right|_{-1}^{-3} =$$

$$+ \left. \frac{3}{t} \right|_{-1}^{-3} = \frac{3}{-3} - \left(\frac{3}{-1} \right) = -1 + 3 = \underline{\underline{2}}$$
